# **张华-导师简介**

2018年04月26日 18:23 admin 点击：[502]

|  |  |
| --- | --- |
| IMG_256                    | ■机械工程学院机电系主任、农业机械与智能装备研究所负责人■校中青年学科带头人培养对象■研究方向：智能农业装备、汽车轻量化技术■办公地点：东区东办公楼215室■通讯方式：chinafeihong@163.com |
| 张华，男，1978年10月生，机械工程学院教授、博士，硕士生导师 |
| ■ 主讲课程﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉《传感与检测技术》、《机械测试与信号处理》、《机器人传感器技术》、《计算机辅助设计与制造》 |
| ■ 教学研究项目﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉1、机械电子工程专业卓越工程师教育培养计划；2015zjjh021；主持2、机械制造与车辆创客实验室；2016ckjh065；主持 |
| ■ 科学研究项目﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉1、主持三类科研（省教育厅自然科学重点项目）1项：全液压驱动农药喷雾机底盘智能协调控制技术研究；KJ2017A508；在研2、主持三类科研（安徽省优秀人才支持计划重点项目）1项；gxyqZD2018068;在研3、主持四类科研（校自然科学研究重点项目）1项：自走式喷杆喷雾机智能柔性化底盘系统设计；ZRC2013364；已结题4、主持五类科研（安徽科技学院稳定人才项目）1项：智能轮式喷药机器人自主移动控制研究；在研5、主持江苏省研究生培养创新工程项目1项：全地形全方位纯液压动力的植保喷雾机底盘设计；CXZZ13\_0536；已结题6、参加产学研合作项目1项：含油废钢绿色高效清洗设备研发；排名第三；在研 |
| ■ 论文、论著﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉1、4WD 型农药喷雾机液压四驱底盘直行同步控制方法比较及验证, 农业工程学报,2016.12.08,一类（EI），（JA），第一作者。2、柔性智能化喷雾机底盘概念设计方案的确定, 西北农林科技大学学报（自然科学版）,2014.11.04,二类（CSCD），第一作者。3、概念喷雾机底盘双侧液压马达自抗扰同步控制研究，中国农业大学学报，2017.06.15，二类（CSCD），第一作者。4、农药喷雾机底盘阀控马达系统的稳定性分析，南京林业大学学报（自然科学版），2015.05.28，二类（CSCD），第一作者。5、柔性喷雾机底盘电液作动器的模糊 ＰＩＤ 控制，南京林业大学学报（自然科学版），2017.01.16，二类（CSCD），第一作者。6、基于正交试验和概率缺陷预测的发动机缸体压铸工艺优化，热加工工艺，2014.05.04，二类（CSCD），第一作者。7、AZ31、AZ91 镁合金薄板热拉伸成形规律的实验研究，热加工工艺，2013.03.07，二类（CSCD），第一作者。8、PID Controller of Sprayer Chassis by Sliding Mode.2017,11,一类（EI),(JA),第一作者。  |
| ■ 各类获奖﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉一、教学获奖：1、2016-2017学年度教学工作优异，获得校“教学优秀奖”2、获二类教学成果奖（省级教学成果二等奖）1项：“教学做创”一体化培养高水平应用型机电类创新创业人才；2015cgj204-2；第2。3、获省级教坛新秀奖；2013jtxx065。4、在校第四届青年教师课堂教学竞赛中获得“三等奖”1项。5、获2013、2014年“校优秀教师”称号。6、2014年被评为“毕业论文（设计）优秀指导教师”。二、教学效果：获四类教学效果2项1、指导学生在第四届安徽省高等学校师范生教学技能竞赛中荣获理科三等奖1项。2、指导学生在第六届全国大学生机械创新设计大赛安徽赛区获得优秀奖1项。 |
| ■ 各类成果﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉﹉1、一类知识产权：国家发明专利：智能多功能喷雾机底盘；ZL201310290793.0；第一。2、二类知识产权：国家发明专利：一种薄壁类工件机械加工用机械转台，ZL201510436069.3；第二。3、二类知识产权：国家发明专利：一种圆柱工件加工工装；ZL201510436068.9；第二。 |